

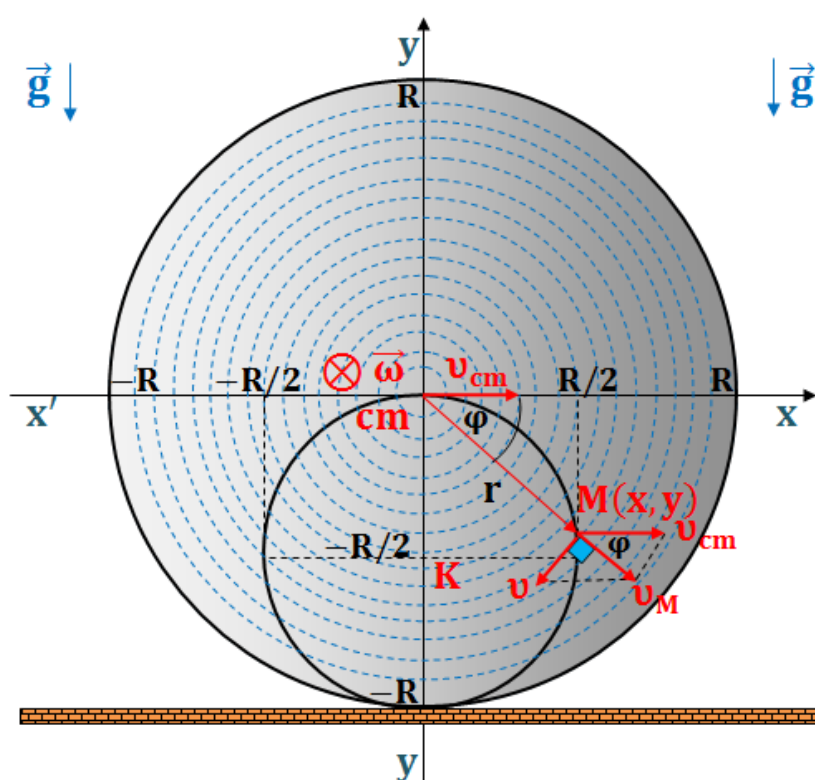
ΦΥΣΙΚΗ ΠΡΟΣΑΝΑΤΟΛΙΣΜΟΥ Γ ΛΥΚΕΙΟΥ  
ΜΗΧΑΝΙΚΗ ΣΤΕΡΕΟΥ ΣΩΜΑΤΟΣ  
ΚΥΛΙΣΗ ΤΡΟΧΟΥ

**ΠΕΡΙΓΡΑΦΗ ΤΟΥ ΦΑΙΝΟΜΕΝΟΥ**

Ένας λεπτός τροχός ακτίνας  $R$  κυλιέται -χωρίς ολίσθηση- στο οριζόντιο επίπεδο με ταχύτητα κέντρου μάζας μέτρου  $v_{cm}$  και γωνιακή ταχύτητα μέτρου  $\omega$ .

**ΤΟ ΖΗΤΟΥΜΕΝΟ**

Να βρεθεί ο γεωμετρικός τόπος των σημείων  $M(x, y)$  του τροχού των οποίων οι ταχύτητες έχουν διεύθυνση ακτινική.



**Η ΛΥΣΗ**

Η ταχύτητα  $\vec{v}_M$  του σημείου  $M$  είναι η συνισταμένη της ταχύτητας του κέντρου μάζας  $\vec{v}_{cm}$  του τροχού και της (γραμμικής) ταχύτητας  $\vec{v}$ , λόγω της περιστροφικής κίνησης του στερεού.

$$\vec{v}_M = \vec{v}_{cm} + \vec{v} \quad (1)$$

Από την (1), προκύπτουν οι σχέσεις:

$$v_M = \sqrt{v_{cm}^2 + v^2 + 2v_{cm}v\cos\varphi'} \quad \text{με } \varphi' = \varphi + \frac{\pi}{2}, \quad 0 \leq \varphi < \frac{\pi}{2} \quad (2)$$

και

$$\varepsilon\varphi\varphi = \frac{v\eta\mu\varphi'}{v\sigma\upsilon\nu\varphi' + v_{cm}} \quad (3)$$

Αντικαθιστώντας στην (3),  $\varphi' = \varphi + \frac{\pi}{2}$  παίρνουμε διαδοχικά:

$$\varepsilon\varphi\varphi = \frac{v\eta\mu\left(\varphi + \frac{\pi}{2}\right)}{v\sigma\upsilon\nu\left(\varphi + \frac{\pi}{2}\right) + v_{cm}} \Leftrightarrow \frac{\eta\mu\varphi}{\sigma\upsilon\nu\varphi} = \frac{v\sigma\upsilon\nu\varphi}{-v\eta\mu\varphi + v_{cm}} \Leftrightarrow$$

$$-v\eta\mu^2\varphi + v_{cm}\eta\mu\varphi = v\sigma\upsilon\nu^2\varphi \Leftrightarrow v_{cm}\eta\mu\varphi = v(\eta\mu^2\varphi + \sigma\upsilon\nu^2\varphi) \Leftrightarrow$$

$$v = v_{cm}\eta\mu\varphi \quad (4)$$

Αντικαθιστώντας στην (4)  $v_{cm} = \omega R$  και  $v = \omega r$ , όπου  $r$  η ακτίνα της κυκλικής τροχιάς του σημείου  $M$  προκύπτει:

$$r = R\eta\mu\varphi \quad (5)$$

Αντικαθιστώντας στην (2) την (4) παίρνουμε:

$$v_M = \sqrt{v_{cm}^2 + v^2 + 2v_{cm}v\sigma\upsilon\nu\left(\varphi + \frac{\pi}{2}\right)} \Leftrightarrow$$

$$v_M = \sqrt{v_{cm}^2 + v_{cm}^2\eta\mu^2\varphi - 2v_{cm}^2\eta\mu^2\varphi} \Leftrightarrow$$

$$v_M = \sqrt{v_{cm}^2 - v_{cm}^2\eta\mu^2\varphi} \Leftrightarrow$$

$$v_M = \sqrt{v_{cm}^2(1 - \eta\mu^2\varphi)} \Leftrightarrow$$

$$v_M = \sqrt{v_{cm}^2\sigma\upsilon\nu^2\varphi} \Leftrightarrow$$

$$v_M = v_{cm}\sigma\upsilon\nu\varphi \quad (6)$$

Είναι προφανές ότι τα ζητούμενα σημεία βρίσκονται στο τρίτο και τέταρτο τεταρτημόριο. Επιπλέον από το σχήμα είναι:

$$\eta\mu\varphi = \frac{|y|}{r}, r^2 = x^2 + y^2 \quad (7)$$

Από την σχέση (5):

$$\eta\mu\varphi = \frac{r}{R} \Leftrightarrow \frac{|y|}{r} = \frac{r}{R} \Leftrightarrow r^2 = |y|R \Leftrightarrow x^2 + y^2 = -yR, y \leq 0 \Leftrightarrow$$

$$x^2 + y^2 + yR = 0 \Leftrightarrow$$

$$x^2 + \left(y + \frac{R}{2}\right)^2 = \left(\frac{R}{2}\right)^2 \quad (8)$$

Η (8) εκφράζει εξίσωση κύκλου με κέντρο και ακτίνα αντίστοιχα:

$$K\left(0, -\frac{R}{2}\right), R_0 = \frac{R}{2} \quad (9)$$

Σχόλιο: Για  $\varphi = \frac{\pi}{2}$  είναι  $\vec{v}_{cm} = -\vec{v} \Leftrightarrow \vec{v}_M = \vec{0}$ , άρα μπορούμε να συμπεριλάβουμε στον κύκλο των ζητούμενων σημείων και το σημείο επαφής του τροχού με το οριζόντιο επίπεδο.