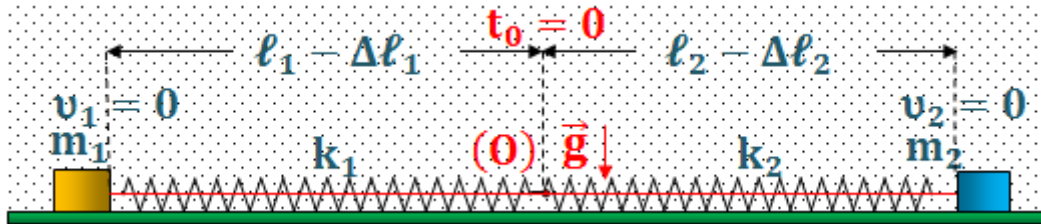


ΦΥΣΙΚΗ ΠΡΟΣΑΝΑΤΟΛΙΣΜΟΥ Γ ΛΥΚΕΙΟΥ
ΑΠΛΗ ΑΡΜΟΝΙΚΗ ΤΑΛΑΝΤΩΣΗ – ΔΙΑΤΗΡΗΣΗ ΤΗΣ ΟΡΜΗΣ

ΘΕΜΑ Β

Δυο απλοί αρμονικοί ταλαντωτές $m_1 - k_1$ και $m_2 - k_2$, έχουν συνδεθεί στο ελεύθερο άκρο (O), των ιδανικών τους ελατηρίων. Με ένα αβαρές και μη εκτατό νήμα που έχει δεθεί στα σώματα με μάζες m_1 και m_2 , έχουμε συσπειρώσει τα ελατήρια με σταθερές k_1, k_2 κατά $\Delta\ell_1, \Delta\ell_2$ αντίστοιχα, όπως δείχνει το σχήμα.



Τη χρονική στιγμή $t_0 = 0$, κόβουμε το νήμα οπότε τα σώματα αρχίζουν να κινούνται λόγω των ελατηριακών δυνάμεων που τους ασκούνται, ενώ το σημείο (O) συνεχίζει να παραμένει ακίνητο.

1) Αν p_1 και p_2 οι ορμές των σωμάτων με μάζες m_1 και m_2 αντίστοιχα ναδειχθεί ότι ισχύει:

$$p_1 = -p_2$$

2) Αν E_1 και E_2 οι ενέργειες των ταλαντώσεων των σωμάτων με μάζες m_1 και m_2 αντίστοιχα ναδειχθεί ότι ισχύει:

$$\frac{E_1}{E_2} = \frac{k_2}{k_1}$$

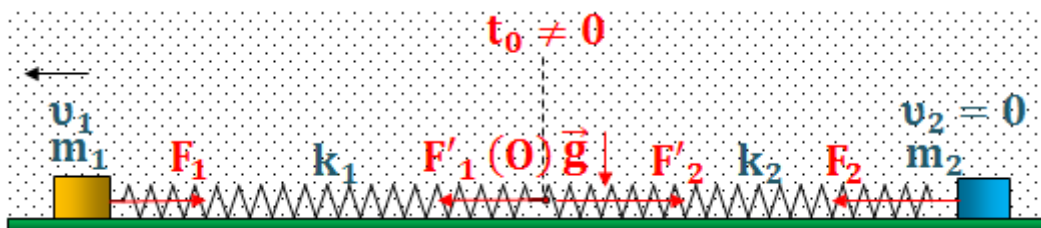
Λύση

1) Το σημείο (O) παραμένει ακίνητο. Άρα από τον πρώτο νόμο του Newton, έχουμε:

$$\Sigma F = 0 \Leftrightarrow F'_1 + F'_2 = 0 \Leftrightarrow -F_1 - F_2 = 0 \Leftrightarrow F_1 + F_2 = 0 \Leftrightarrow \Sigma F_{\xi\xi} = 0 \Leftrightarrow$$

$$\frac{dP_{\text{συστ}}}{dt} = 0 \Leftrightarrow \Delta P_{\text{συστ}} = 0 \Leftrightarrow P_{\text{συστ(τελ)}} = P_{\text{συστ(αρχ)}} \Leftrightarrow p_1 + p_2 = 0 \Leftrightarrow$$

$$p_1 = -p_2 \quad (1)$$



2) Τα σώματα με μάζες m_1 και m_2 εκτελούν απλή αρμονική ταλάντωση με πλάτη $A_1 = \Delta\ell_1$ και $A_2 = \Delta\ell_2$ αντίστοιχα. Άρα έχουμε:

$$\begin{aligned}
(1) &\Leftrightarrow p_1 = -p_2 \Leftrightarrow m_1 v_1 = -m_2 v_2 \Leftrightarrow \\
&m_1 \omega_1 \Delta \ell_1 \sin(\omega_1 t + \varphi_1) = -m_2 \omega_2 \Delta \ell_2 \sin(\omega_2 t + \varphi_2) \Leftrightarrow \\
&m_1 \omega_1 \Delta \ell_1 \sin(\omega_1 t + \varphi_1) = m_2 \omega_2 \Delta \ell_2 \sin(\omega_2 t + \pi + \varphi_2) \Leftrightarrow \\
\left\{ \begin{array}{l} m_1 \omega_1 \Delta \ell_1 = m_2 \omega_2 \Delta \ell_2 \\ \omega_1 = \omega_2 \\ \varphi_1 = \pi + \varphi_2 \end{array} \right. &\Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} m_1 \Delta \ell_1 = m_2 \Delta \ell_2 \\ \sqrt{\frac{k_1}{m_1}} = \sqrt{\frac{k_2}{m_2}} \\ \Delta \varphi = \pi \end{array} \right. \Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} \frac{m_1}{m_2} = \frac{\Delta \ell_2}{\Delta \ell_1} \\ \frac{m_1}{m_2} = \frac{k_1}{k_2} \end{array} \right. \Leftrightarrow
\end{aligned}$$

$$\frac{k_1}{k_2} = \frac{\Delta \ell_2}{\Delta \ell_1} \quad (2)$$

Για τις ενέργειες των ταλαντώσεων είναι:

$$\left\{ \begin{array}{l} E_1 = \frac{1}{2} k_1 \Delta \ell_1^2 \\ E_2 = \frac{1}{2} k_2 \Delta \ell_2^2 \end{array} \right. \Leftrightarrow \frac{E_1}{E_2} = \frac{k_1}{k_2} \left(\frac{\Delta \ell_1}{\Delta \ell_2} \right)^2 \Leftrightarrow \frac{E_1}{E_2} = \frac{k_1}{k_2} \left(\frac{k_2}{k_1} \right)^2 \Leftrightarrow$$

$$\frac{E_1}{E_2} = \frac{k_2}{k_1}$$